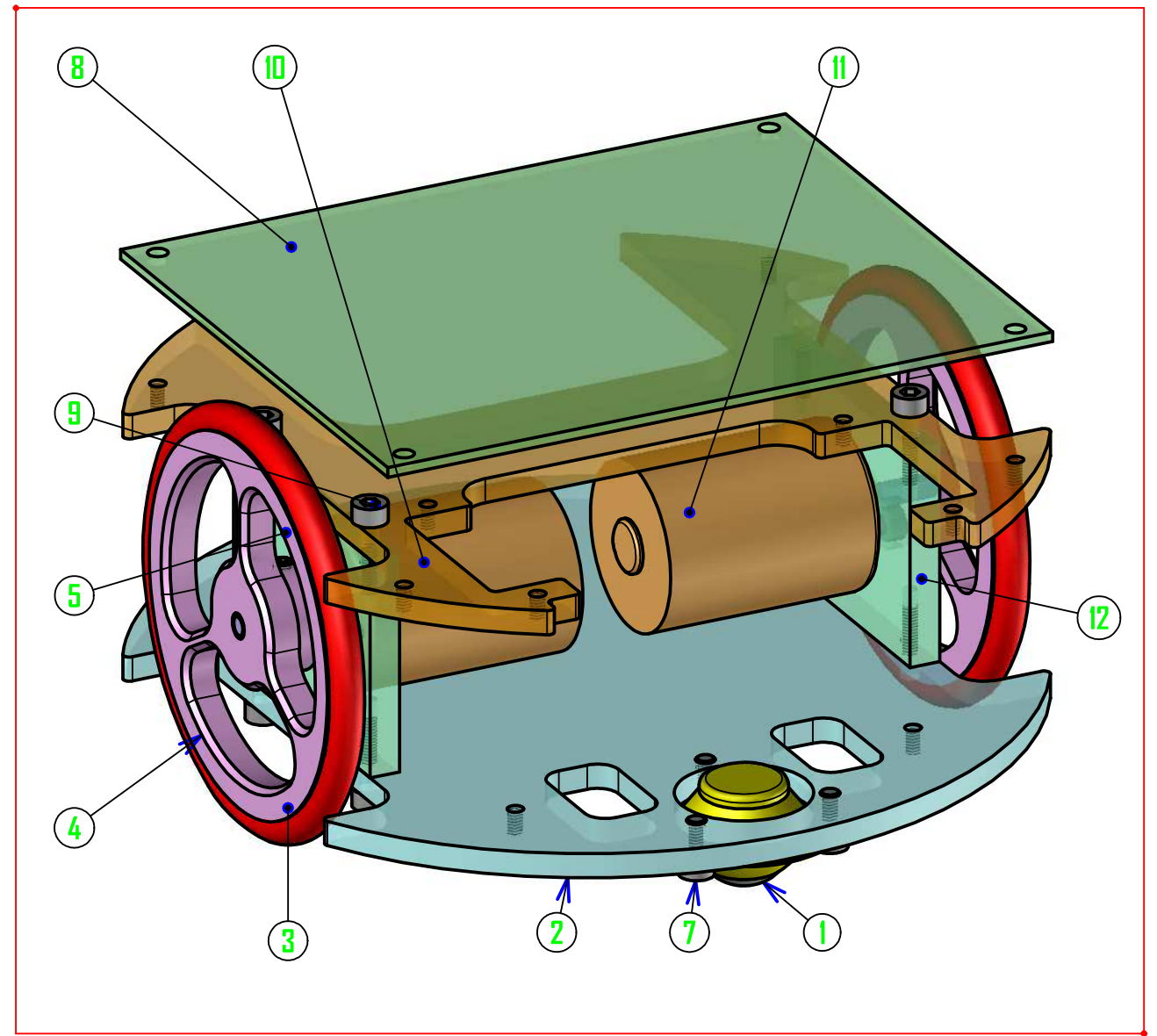


Remarque : Cotes non tolérancées pour la modélisation (à spécifier sur le plan de définition)



12	2	Platine moteur	duralumin	-
11	2	Motoréducteur	-	L149,6,21
10	1	Platine supérieure	duralumin	-
9	8	vis C HC M3-10	acier	-
8	1	Circuit Imprimé Ecart_L_trous=103mm Ecart_P_trous=83mm	Epoxy (EP)	-
7	10	vis C HC M3-6	acier	-
5	2	vis HC à téton court M3-8	acier	-
4	2	Jante	duralumin	-
3	2	Bande de roulement	butadiène acrylonitrile (perbunan)	-
2	1	Platine inférieure	duralumin	-
1	2	Ballcaster	-	-
REPERE	NB.	DESIGNATION	MATIERE	OBSERVATIONS

ÉCHELLE	1:1	Robot LIVET 1 - Conc. platine supérieure	AUTEUR	B. PERROT
			DATE	11/02/2008
				16 rue Dufour
				44042 Nantes
A3			NUMÉRO DU DOCUMENT	00